

第5章 基本解与解的基本表达式

1° δ 函数

$$\delta(x) = \delta(-x)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) f(x) dx = f(0)$$

$$F[\delta(x)] = 1$$

$$\delta(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-i\lambda x} d\lambda = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{i\lambda x} d\lambda = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \lambda x d\lambda$$

2. 泊松方程

① 三维问题

一般提法 $\Delta_3 u = -f(x, y, z)$

$$\begin{cases} \Delta_3 u = -f(x, y, z) \\ u|_S = \psi(x, y, z) \end{cases}$$

1° 基本解问题 $\Delta_3 U = \delta(M - M_0)$

基本解 $U(M) = -\frac{1}{4\pi r(M, M_0)}$

2° 格林函数问题 $\Delta_3 G = -\delta(M - M_0)$

$$\begin{cases} \Delta_3 G = -\delta(M - M_0) \\ G|_S = 0 \end{cases}$$

球内格林函数 $G(M) = \frac{1}{4\pi} \left[\frac{1}{r(M, M_0)} - \frac{R}{\rho_0} \frac{1}{r(M, M_1)} \right]$

其中 $\rho_0 = \overline{OM_0}$, $\overline{OM_1} = \frac{R^2}{\rho_0}$

3° 解的基本表达式

$$u(M) = -\iint_S \psi(M_0) \frac{\partial G}{\partial n} dS_0 + \iiint_V f(M_0) G dM_0$$

② 二维问题

1° 基本解问题 $\Delta_2 U = \delta(M - M_0)$

基本解 $U(M) = -\frac{1}{2\pi} \ln \frac{1}{r}$

2° 圆内格林函数 $G(M) = \frac{1}{2\pi} \left[\ln \frac{1}{r(M, M_0)} - \ln \left(\frac{R}{\rho_0} \frac{1}{r(M, M_1)} \right) \right]$

其中 $\rho_0 = \overline{OM_0}$, $\overline{OM_1} = \frac{R^2}{\rho_0}$

3° 解的基本表达式

$$u(M) = -\int_L \psi(M_0) \frac{\partial G(M; M_0)}{\partial n} dl + \iint_D f(M_0) G(M; M_0) dA$$

3. 热传导方程

一般提法 $u_t = a^2 \Delta u + f(t, M)$

$$\begin{cases} u_t = a^2 \Delta u + f(t, M) \\ u|_{t=0} = \varphi(M) \end{cases}$$

1° 基本解问题 $u_t = a^2 \Delta u$

$$\begin{cases} u_t = a^2 \Delta u \\ u|_{t=0} = \delta(M) \end{cases}$$

基本解 (以三维为例) $U(t, M) = \left(\frac{1}{2a\sqrt{\pi t}} \right)^3 \exp \left\{ -\frac{x^2 + y^2 + z^2}{4a^2 t} \right\}$

2° 解的基本表达式 $u(t, M) = U * \varphi + \int_0^t U(t-\tau) * f(\tau, M) d\tau$

4. 波动方程

① 三维问题

一般提法

$$\begin{cases} U_{tt} = a^2 \Delta_3 U + f(t, M) \\ U(0, M) = \varphi(M), U_t(0, M) = \psi(M) \end{cases}$$

1° 基本解问题

$$\begin{cases} U_{tt} = a^2 \Delta_3 U \\ U(0, M) = 0, U_t(0, M) = \delta(M) \end{cases}$$

基本解

$$U(t, M) = \frac{1}{4\pi ar} \delta(r - at)$$

2° 解的基本表达式

$$u(t, M) = \frac{\partial}{\partial t} [U * \varphi] + U * \psi + \int_0^t U(t-\tau, M) * f(\tau, M) d\tau$$

$$u(t, M) = t \text{Mat}(\psi) + \frac{\partial}{\partial t} [t \text{Mat}(\varphi)] \quad (f=0)$$

② 一维问题

一般提法

$$\begin{cases} U_{tt} = a^2 U_{xx} + f(t, x) \\ U(0, x) = \varphi(x), U_t(0, x) = \psi(x) \end{cases}$$

1° 基本解问题

$$\begin{cases} U_{tt} = a^2 U_{xx} \\ U(0, x) = 0, U_t(0, x) = \delta(x) \end{cases}$$

基本解

$$U(t, x) = \frac{1}{2a} h(at - |x|)$$

③ 二维问题

基本解

$$U(t, M) = \begin{cases} \frac{1}{2\pi a} \frac{1}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}} & (r \leq at) \\ 0 & (r > at) \end{cases}$$